



Daniel Augusto Pereira



Endereço para acessar este CV: <http://lattes.cnpq.br/4123405619979774>

ID Lattes: **4123405619979774**

Última atualização do currículo em 12/07/2022

Professor na Universidade Federal de Lavras (UFLA) desde 2012. Possui graduação em Engenharia de Controle e Automação (UNICAMP, 2006), mestrado em Engenharia Mecânica (UNICAMP, 2008) e doutorado em Engenharia Mecânica (UNICAMP, 2014). Tem experiência na área de Engenharia de Controle, especialmente nos seguintes tópicos: controle ativo de vibração, controle robusto, controle tolerante a falhas, diagnóstico de falhas. **(Texto informado pelo autor)**



Identificação

Nome	Daniel Augusto Pereira 
Nome em citações bibliográficas	PEREIRA, D. A.;PEREIRA, DANIEL AUGUSTO;PEREIRA, DANIEL A.;PEREIRA, DANIEL;PEREIRA, DANIEL A
Lattes iD	 http://lattes.cnpq.br/4123405619979774

Endereço

Endereço Profissional	Universidade Federal de Lavras, Departamento de Engenharia. Secretaria do Departamento de Engenharia Campus Universitário 37200000 - Lavras, MG - Brasil Telefone: (035) 38291481
------------------------------	---

Formação acadêmica/titulação

2008 - 2014	Doutorado em Engenharia Mecânica (Conceito CAPES 5). Universidade Estadual de Campinas, UNICAMP, Brasil. Título: Detecção de falhas de sensores em estruturas flexíveis com controle ativo de vibração, Ano de obtenção: 2014. Orientador:  Alberto Luiz Serpa. Bolsista do(a): Coordenação de Aperfeiçoamento de Pessoal de Nível Superior, CAPES, Brasil. Palavras-chave: Detecção de falhas; Controle H-infinito; Controle de vibração; Indicador. Grande área: Engenharias
2006 - 2008	Mestrado em Engenharia Mecânica (Conceito CAPES 5). Universidade Estadual de Campinas, UNICAMP, Brasil. Título: Projeto de filtros para detecção de falhas usando a norma H-infinito, Ano de Obtenção: 2008. Orientador:  Alberto Luiz Serpa. Bolsista do(a): Conselho Nacional de Desenvolvimento Científico e Tecnológico, CNPq, Brasil. Palavras-chave: Controle H-infinito; Sistemas dinâmicos; Detecção de falhas. Grande área: Engenharias Setores de atividade: Educação.
2001 - 2006	Graduação em Engenharia de Controle e Automação. Universidade Estadual de Campinas, UNICAMP, Brasil. Título: Método de continuação baseado em programação matemática na mecânica estrutural não linear. Orientador: Alberto Luiz Serpa.

Pós-doutorado

2016 - 2017	Pós-Doutorado.
--------------------	----------------

Université de Lille, UL, França.

Bolsista do(a): Programa Erasmus Mundus, EM, França.

Grande área: Engenharias

Grande Área: Outros / Área: Robótica, Mecatrônica e Automação.

Formação Complementar

Atuação Profissional

Universidade Federal de Lavras, UFLA, Brasil.

Vínculo institucional

2012 - Atual

Vínculo: , Enquadramento Funcional: Professor, Regime: Dedicção exclusiva.

Atividades

03/2015 - Atual

Ensino, Engenharia de Sistemas e Automação, Nível: Pós-Graduação

Disciplinas ministradas

Controle de Vibrações em Estruturas

Elementos Finitos para Análise de Tensões

Introdução ao Controle de Sistemas Dinâmicos

Seminários I

11/2013 - Atual

Pesquisa e desenvolvimento, Departamento de Engenharia.

Linhas de pesquisa

Automação e Instrumentação de Sistemas

03/2012 - Atual

Ensino, Engenharia de Controle e Automação, Nível: Graduação

Disciplinas ministradas

Controle I

Controle de Sistemas Dinâmicos

Laboratório Integrador

Controle Digital

Controle Multivariável

07/2020 - 06/2021

Direção e administração, Departamento de Automática.

Cargo ou função

Chefe de Departamento.

06/2020 - 08/2020

Extensão universitária , Departamento de Automática.

Atividade de extensão realizada

Curso de Extensão: Modelagem e Controle de Sistemas Dinâmicos usando

Python (36h).

05/2018 - 07/2020

Conselhos, Comissões e Consultoria, Conselho Universitário.

Cargo ou função

Membro do Conselho Universitário como representante da classe adjunto de docentes.

08/2013 - 08/2016

Direção e administração, Departamento de Engenharia.

Cargo ou função

Coordenador do curso de graduação em Engenharia de Controle e Automação.

Université de Lille, UL, França.

Vínculo institucional

2016 - 2017

Vínculo: Bolsista, Enquadramento Funcional: Pós-doutorando, Regime:

Dedicção exclusiva.

Outras informações

Estágio pós-doutoral no laboratório CRISAL/Université de Lille nas áreas de Controle Tolerante a Falhas e Diagnóstico de Falhas. Bolsista do Programa Erasmus Mundus.

Universidade Estadual de Campinas, UNICAMP, Brasil.

Vínculo institucional

2008 - 2011

Vínculo: Programa de Estágio Docente, Enquadramento Funcional: Docente

estagiário, PED, Carga horária: 12

Atividades

03/2008 - 07/2011

Ensino, Engenharia de Controle e Automação, Nível: Graduação

Disciplinas ministradas

Controle de sistemas mecânicos

Controle avançado de sistemas

Sistemas de aquisição de dados

Laboratório de controle

ArjoWiggins, ARJOWIGGINS, Brasil.**Vínculo institucional****2005 - 2005****Outras informações**Vínculo: Estagiário, Enquadramento Funcional: Estagiário, Carga horária: 40
Estagiário de controle de processos.**Linhas de pesquisa****1.** Automação e Instrumentação de Sistemas**Projetos de pesquisa****2021 - Atual**

Diagnóstico de falhas e controle de conversor CC-CC para sistemas fotovoltaicos isolados da rede

Descrição: Devido à sua intermitência, sistemas fotovoltaicos que operam isolados da rede elétrica são comumente associados a sistemas de armazenamento. Os conversores CC-CC de três portas são amplamente estudados para estas aplicações devido à sua capacidade de gerir, por meio de um único conversor, o fluxo de potência entre fonte, sistema de armazenamento e carga. Sua estrutura base é composta por: duas entradas, uma para as placas fotovoltaicas e outra bidirecional para o sistema de armazenamento; e uma saída de tensão regulada. Diversas são as topologias empregadas na literatura para tais conversores, variando em relação ao isolamento, número de chaves, componentes passivos e complexidade de controle. Em relação ao número reduzido de chaves e componentes passivos, destaca-se o conversor VR-BESS (Voltage Regulator - Battery Energy Storage System), proposto inicialmente para sistemas de geração de energia ininterrupta e recentemente modelado para aplicações em sistemas de geração fotovoltaica com armazenamento. O modelo médio em espaços de estados mostra potencial de aplicação de diversas técnicas de controle, ainda não estudadas para este conversor, principalmente aquelas que adotam a realimentação de estados, tais como: alocação de pólos, regulador linear quadrático gaussiano (LQG - Linear Quadratic Gaussian). Os estados usados na realimentação podem ser medidos e/ou estimados por observadores ou filtros de Kalman, por exemplo. A comparação entre grandezas estimadas e medidas permite a geração de resíduos, que podem ser usados no diagnóstico de falhas - detecção, isolamento e identificação das falhas. Dessa forma, este trabalho propõe o estudo de técnicas de controle em espaço de estados para o conversor VR-BESS, com foco na implementação de observadores de estado ou similares, que serão utilizados para detecção de falhas nos semicondutores e componentes passivos a fim de melhorar a confiabilidade dos sistemas fotovoltaicos isolados..

Situação: Em andamento; Natureza: Pesquisa.
Alunos envolvidos: Graduação: (1) / Mestrado acadêmico: (2) .

Integrantes: Daniel Augusto Pereira - Coordenador / Sílvia Costa Ferreira - Integrante / Vinícius Miranda Pacheco - Integrante / Edlane Vaz de Andrade - Integrante / MICHELLI DE OLIVEIRA BENTO - Integrante / Joaquim Paulo da Silva - Integrante / Isadora Nascimento Della Sávia Braga - Integrante.
Financiador(es): Fundação de Amparo à Pesquisa do Estado de Minas Gerais - Auxílio financeiro.

2019 - Atual

Modelagem e controle de conversor aplicado a sistemas fotovoltaicos

Descrição: Esta pesquisa se dedica ao estudo de técnicas de modelagem e estratégia de controle de um conversor capaz de promover a regulação da tensão de saída e controlar o fluxo de energia entre um banco de baterias e o barramento em corrente contínua..

Situação: Em andamento; Natureza: Pesquisa.
Alunos envolvidos: Graduação: (1) / Mestrado acadêmico: (1) .

2019 - Atual

Integrantes: Daniel Augusto Pereira - Coordenador / Sílvia Costa Ferreira - Integrante / Vinícius Miranda Pacheco - Integrante / Edlane Vaz de Andrade - Integrante / MICHELLI DE OLIVEIRA BENTO - Integrante.

Desarrollo de una Tecnología de Cosecha Selectiva de Café Arábica Aplicando Vibraciones de Alta Frecuencia.

Descrição: Este proyecto pretende desarrollar una tecnología que permita cosechar selectivamente frutos maduros de Café arábica mediante la caracterización dinámica de las sub-estructuras del árbol y la aplicación de técnicas vibratorias como fuente de excitación. La caracterización dinámica será realizada con el fin de establecer un rango de frecuencias de excitación en

el cual las vibraciones de los frutos maduros promuevan el desprendimiento selectivo y estas a su vez no estimulen frutos en otros estados de maduración. Como fuente de excitación dinámica, una técnica de arreglos armónicos será aplicada para excitar los frutos maduros en las frecuencias selectivas la cual será implementada en un dispositivo con tecnología neumática..

Situação: Em andamento; Natureza: Pesquisa.

Alunos envolvidos: Mestrado acadêmico: (1) .

2018 - 2020

Integrantes: Daniel Augusto Pereira - Integrante / Hector Andres Tinoco Navarro - Coordenador / Carlos Ivan Cardona Garcia - Integrante.

Financiador(es): Departamento Administrativo de Ciencia, Tecnología e Innovación - Cooperação.

Controle Tolerante a Falhas em sistemas com múltiplos robôs móveis

Descrição: A tolerância a falhas é uma questão essencial nos sistemas em diversas áreas da engenharia. Dentre as categorias de métodos que abordam esse problema, temos os métodos de Diagnóstico de Falhas e Controle

2016 - 2018

Tolerante a Falhas (Active Fault Diagnosis - FD and Fault Tolerant Control - FTC).

Nesse trabalho, esses métodos serão aplicados em sistemas com múltiplos robôs móveis colaborativos, com o objetivo de garantir tolerância às falhas de atuadores que podem ocorrer em cada robô e permitir o seguimento de trajetórias de referência com desempenho adequado. Para isso, leis de FTC

deverão ser concebidas levando em consideração também algoritmos eficientes de FD (detecção, isolamento e identificação), resultando em acomodação da falha ou reconfiguração do controle. O esquema de FD/FTC concebido será

testado em simulações computacionais..

Situação: Concluído; Natureza: Pesquisa.

Alunos envolvidos: Graduação: (1) / Mestrado acadêmico: (1) .

Integrantes: Daniel Augusto Pereira - Coordenador / Luan Vieira Mendes - Integrante.

Diagnóstico de Falhas e Controle Tolerante a Falhas em sistemas com múltiplos robôs móveis

Descrição: A tolerância a falhas é uma questão essencial nos sistemas em diversas áreas da engenharia. Dentre as categorias de métodos que abordam esse problema, temos os métodos de Diagnóstico de Falhas e Controle

Tolerante a Falhas (Active Fault Diagnosis - FD and Fault Tolerant Control - FTC).

Nesse trabalho, esses métodos serão aplicados em sistemas com múltiplos robôs móveis colaborativos, com o objetivo de garantir tolerância às falhas de atuadores que podem ocorrer em cada robô e permitir o seguimento de trajetórias de referência com desempenho adequado. Para isso, leis de FTC

deverão ser concebidas levando em consideração também algoritmos eficientes de FD (detecção, isolamento e identificação), resultando em acomodação da falha ou reconfiguração do controle. O esquema de FD/FTC concebido será

testado em simulações computacionais..

Situação: Concluído; Natureza: Pesquisa.

Integrantes: Daniel Augusto Pereira - Coordenador / Maan El Badaoui El Najjar - Integrante / Vincent Cocquempot - Integrante / AL-DUJAILI, AYAD - Integrante.

Áreas de atuação

1. Grande área: Engenharias / Área: Engenharia Mecânica / Subárea: Projetos de Máquinas/Especialidade: Controle de Sistemas Mecânicos.
2. Grande área: Engenharias / Área: Engenharia Elétrica / Subárea: Eletrônica Industrial, Sistemas e Controles Eletrônicos/Especialidade: Controle de Processos Eletrônicos, Retroalimentação.
3. Grande área: Engenharias / Área: Engenharia Elétrica / Subárea: Eletrônica Industrial, Sistemas e Controles Eletrônicos.

Idiomas

Inglês Compreende Bem, Fala Bem, Lê Bem, Escreve Bem.

Produções

Produção bibliográfica

Artigos completos publicados em periódicos

Ordenar por

Ordem Cronológica



1. AGUIAR, CHARLES ; LEITE, DANIEL ; **PEREIRA, DANIEL** ; ANDONOVSKI, GORAN ; ?KRJANC, IGOR . Nonlinear modeling and robust LMI fuzzy control of overhead crane systems. JOURNAL OF THE FRANKLIN INSTITUTE-ENGINEERING AND APPLIED MATHEMATICS **JCR**, v. 358, p. 1376-1402, 2021.
Citações: **WEB OF SCIENCE**™ 10
2. HUMAIDI, AMJAD J ; NAJEM, HUDA T ; AL-DUJAILI, AYAD Q ; **PEREIRA, DANIEL A** ; IBRAHEEM, IBRAHEEM KASIM ; AZAR, AHMAD TAHER . Social spider optimization algorithm for tuning parameters in PD-like Interval Type-2 Fuzzy Logic Controller applied to a parallel robot. MEASUREMENT & CONTROL **JCR**, v. I, p. 002029402199748, 2021.
Citações: **WEB OF SCIENCE**™ 5
3. AL-DUJAILI, AYAD Q. ; HUMAIDI, AMJAD J. ; **PEREIRA, DANIEL AUGUSTO** ; IBRAHEEM, IBRAHEEM KASIM . Adaptive backstepping control design for ball and beam system. International Review of Applied Sciences and Engineering, v. 12, p. 211-221, 2021.
4. CARDONA, CARLOS I. ; TINOCO, HECTOR A. ; PERDOMO-HURTADO, LUIS ; LÓPEZ-GUZMÁN, JULIANA ; **PEREIRA, DANIEL A.** . Vibrations Analysis of the Fruit-Pedicle System of Coffea arabica var. Castillo Using Time-Frequency and Wavelets Techniques. Applied Sciences-Basel **JCR**, v. 11, p. 9346, 2021.
Citações: **WEB OF SCIENCE**™ 1
5. BARBOSA, BRUNO HENRIQUE GROENNER ; BARBOSA, TÁSSIO SPURI ; BORGES, FERNANDO ELIAS DE MELO ; PINTO, ANDREY WILLIAN MARQUES ; **PEREIRA, DANIEL AUGUSTO** ; FERREIRA, DANTON DIEGO ; MAGALHÃES, RICARDO R . HIGHER-ORDER STATISTICS AND SUPPORT VECTOR MACHINES APPLIED TO FAULT DETECTION IN A CANTILEVER BEAM. Theoretical and Applied Engineering, v. 4, p. 1-8, 2020.
6. BORGES, FERNANDO ; PINTO, ANDREY ; RIBEIRO, DIOGO ; BARBOSA, TASSIO ; **PEREIRA, DANIEL** ; MAGALHAES, RICARDO ; BARBOSA, BRUNO ; FERREIRA, DANTON . An Unsupervised Method based on Support Vector Machines and Higher-Order Statistics for Mechanical Faults Detection. IEEE Latin America Transactions **JCR**, v. 18, p. 1093-1101, 2020.
Citações: **WEB OF SCIENCE**™ 11
7. AL-DUJAILI, AYAD Q ; FALAH, ALAQ ; HUMAIDI, AMJAD J ; **PEREIRA, DANIEL A** ; IBRAHEEM, IBRAHEEM K . Optimal super-twisting sliding mode control design of robot manipulator: Design and comparison study. International Journal of Advanced Robotic Systems **JCR**, v. 17, p. 172988142098152, 2020.
Citações: **WEB OF SCIENCE**™ 11
8. RIBEIRO, DIOGO ARANHA ; FERREIRA, DANTON DIEGO ; **PEREIRA, DANIEL AUGUSTO** ; BRAGA JUNIOR, ROBERTO ALVES ; NUNES, RODRIGO DANTAS . Mechanical fault detection in electric motors measured by a digital signal processing device in an optical mouse. MEASUREMENT **JCR**, v. 138, p. 350-355, 2019.
Citações: **WEB OF SCIENCE**™ 5
9. **PEREIRA, DANIEL A.**; AL-DUJAILI, AYAD ; EL NAJJAR, MAAN EL BADAOUY ; COCQUEMPOT, VINCENT ; MA, YAJIE . Actuator fault estimation and fault tolerant control in three physically-linked 2WD mobile robots. IFAC-PAPERSONLINE, v. 51, p. 709-716, 2018.
10. BARBOSA, TÁSSIO S. ; FERREIRA, DANTON D. ; **PEREIRA, DANIEL A.** ; MAGALHÃES, RICARDO R. ; BARBOSA, BRUNO H. G. . Fault Detection and Classification in Cantilever Beams Through Vibration Signal Analysis and Higher-Order Statistics. JOURNAL OF CONTROL, AUTOMATION AND ELECTRICAL SYSTEMS, v. 27, p. 535-541, 2016.
Citações: **WEB OF SCIENCE**™ 6
11. **PEREIRA, D. A.**; SERPA, A. L. . Bank of H-infinity filters for sensor fault isolation in active controlled flexible structures. Mechanical Systems and Signal Processing **JCR**, v. 60, p. 678, 2015.
Citações: **WEB OF SCIENCE**™ 6 | **SCOPUS** 2

Trabalhos completos publicados em anais de congressos

1. HUMAIDI, AMJAD J. ; TALA'AT, EMAN N. ; AL-DUJAILI, AYAD Q. ; **PEREIRA, DANIEL A.** ; IBRAHEEM, IBRAHEEM K. . Design of Backstepping Control based on Adaptive Observer for UnderActuated System. In: 2020 7th International Conference on Control, Decision and Information Technologies (CoDIT), 2020, Prague. 2020 7th International Conference on Control, Decision and Information Technologies (CoDIT), 2020. p. 288.
2. CARDONA, CARLOS I. ; TINOCO, HECTOR A. ; **PEREIRA, DANIEL A.** ; BUITRAGO-OSORIO, JAIME ; PERDOMO-HURTADO, LUIS ; HURTADO-HERNANDEZ, MATEO ; LOPEZ-GUZMAN, JULIANA . Vibration Shapes Identification Applying Eulerian Video Magnification on Coffee Fruits to Study the Selective Harvesting. In: 2020 19th International Conference on Mechatronics Mechatronika (ME), 2020, Prague. 2020 19th International Conference on Mechatronics - Mechatronika (ME), 2020. p. 1.
3. LEITE, D. F. ; AGUIAR, C. ; **PEREIRA, D. A.** ; CARVALHO, G. ; SKRJANC, I. . Nonlinear Fuzzy State-Space Modeling and LMI Fuzzy Control of Overhead Cranes. In: IEEE International Conference on Fuzzy Systems, 2019, ew Orleans, Louisiana. FUZZ-IEEE'19, 2019.
4. BORGES, F. E. M. ; PINTO, A. W. M. ; **PEREIRA, D. A.** ; BARBOSA, B. H. G. ; MAGALHAES, R. R. ; FERREIRA, D. D. ; BARBOSA, T. S. . Aplicação de Estatísticas de Ordem Superior e Máquinas de Vetor de Suporte Para Detecção de Falhas Estruturais em Vigas. In: XIII Brazilian Congress on Computational Intelligence - CBIC2017, 2017, Niterói. Anais do XIII Brazilian Congress on Computational Intelligence - CBIC2017, 2017.

5. PINTO, A. W. M. ; BORGES, F. E. M. ; **PEREIRA, D. A.** ; BARBOSA, B. H. G. ; MAGALHAES, R. R. ; FERREIRA, D. D. ; BARBOSA, T. S. . Utilização de EOS na Detecção de Falhas Estruturais em Vigas. In: XXXV Simpósio Brasileiro de Telecomunicações e Processamento de Sinais - SBrT2017, 2017, São Pedro. Anais do XXXV Simpósio Brasileiro de Telecomunicações e Processamento de Sinais - SBrT2017, 2017.
6. **PEREIRA, D. A.**; SERPA, A. L. . Fault detection of sensors and actuators in smart structure. In: 21st International Congress of Mechanical Engineering - COBEM 2011, 2011, Natal - RN - Brasil. Proceedings of COBEM 2011, 2011.
7. **PEREIRA, D. A.**; SERPA, A. L. ; NOBREGA, E. G. O. . Fault detection filter design for flexible structures using linear matrix inequalities. In: 9th International Conference on Motion and Vibration Control, 2008, Munich. MOVIC Program 2008, 2008.

Resumos expandidos publicados em anais de congressos

1. ARANHA, D. ; MARQUES, D. ; VAZ, A. ; BRAGA JUNIOR, R. A. ; **PEREIRA, D. A.** . Optical mouse sensor used to predict mechanical damages in the rotation parts of an electrical motor. In: The International Conference on Applied Optics and Photonics 2016 and the 117th Annual Meeting of the DGaO, 2016, Hannover. DGaO Proceedings, 2016.

Resumos publicados em anais de congressos

1. **PEREIRA, D. A.**; SERPA, A. L. . Controle H-2 de estruturas flexíveis usando desigualdades matriciais lineares. In: XII Congresso Interno de Iniciação Científica da Unicamp, 2004, Campinas. Anais do XII Congresso Interno de Iniciação Científica da Unicamp, 2004.

Apresentações de Trabalho

1. **PEREIRA, D. A.**; SERPA, A. L. . Fault detection of sensors and actuators in smart structure. 2011. (Apresentação de Trabalho/Congresso).
2. **PEREIRA, D. A.**; NOBREGA, E. G. O. . Fault estimation filter design for flexible structures using linear matrix inequalities. 2008. (Apresentação de Trabalho/Congresso).

Demais tipos de produção técnica

1. MAZONI, A. F. ; **PEREIRA, D. A.** . Introdução ao Matlab. 2006. (Curso de curta duração ministrado/Outra).

Bancas

Participação em bancas de trabalhos de conclusão

Mestrado

1. MAGALHAES, R. R.; **PEREIRA, D. A.**; OLIVEIRA, J. E.; VITOR, G. B.. Participação em banca de Paulo Roberto de Almeida. Estudo do comportamento mecânico de córneas via simulações numéricas. 2016. Dissertação (Mestrado em Engenharia de Sistemas e Automação) - Universidade Federal de Lavras.
2. FERREIRA, D. D.; **PEREIRA, D. A.**; MAGALHAES, R. R.; CERQUEIRA, A. S.. Participação em banca de Tássio Spuri Barbosa. Detecção de falhas em uma viga em balanço através de análise de sinais de vibração e técnicas de reconhecimento de padrões. 2015. Dissertação (Mestrado em Engenharia de Sistemas e Automação) - Universidade Federal de Lavras.

Qualificações de Mestrado

1. **PEREIRA, D. A.**; BARBOSA, B. H. G.; PAIVA, L. S.. Participação em banca de Luan Vieira Mendes. Diagnóstico de falhas e controle tolerante a falhas para múltiplos robôs móveis. 2019. Exame de qualificação (Mestrando em Engenharia de Sistemas e Automação) - Universidade Federal de Lavras.
2. MAGALHAES, R. R.; **PEREIRA, D. A.**; OLIVEIRA, J. E.. Participação em banca de Paulo Roberto de Almeida. Estudo do comportamento mecânico de córneas via método dos elementos finitos. 2015.
3. MAGALHAES, R. R.; BARBOSA, B. H. G.; **PEREIRA, D. A.**. Participação em banca de Tássio Spuri Barbosa. Detecção de falhas em estruturas metálicas através de análise de sinais de vibração e técnicas de reconhecimento de padrões. 2014. Exame de qualificação (Mestrando em Engenharia de Sistemas e Automação) - Universidade Federal de Lavras.

Trabalhos de conclusão de curso de graduação

1. LEITE, D. F.; HUALLPA, B. N.; **PEREIRA, D. A.**. Participação em banca de Jordann Alessander Rosa Almeida. Controle Fuzzy LMI Adaptativo de Sistemas Caóticos baseado em Compensação Paralela Distribuída. 2018. Trabalho de Conclusão de Curso (Graduação em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras.

2. LEITE, D. F.; MARQUES, L. S.; **PEREIRA, D. A.** Participação em banca de Charles Carvalho de Aguiar. Modelagem e Controle Fuzzy PDC baseado em Inequações Matriciais Lineares de Sistemas de Guindaste Overhead. 2018. Trabalho de Conclusão de Curso (Graduação em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras.
3. **PEREIRA, D. A.**; FERREIRA, S. C.; PAIVA, L. S.. Participação em banca de Cecília de Jesus Aboboreira. Avaliação de desempenho de controle de caldeiras usando técnicas de auditoria de malhas. 2018. Trabalho de Conclusão de Curso (Graduação em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras.
4. VIANA, D. C.; PAIVA, L. S.; **PEREIRA, D. A.** Participação em banca de Fabrício Silva Lima. Análise e diagnóstico em rede Profibus-DP: Estudo de caso realizado na unidade de Juruti da Alcoa. 2018. Trabalho de Conclusão de Curso (Graduação em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras.
5. LEITE, D. F.; FERREIRA, S. C.; PEREIRA, T.; **PEREIRA, D. A.** Participação em banca de Célio Augusto Terra de Souza. Controle Intervalar de Sistemas Lineares com Incerteza Paramétrica Não-Estruturada.. 2017. Trabalho de Conclusão de Curso (Graduação em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras.
6. SILVA, F. O.; **PEREIRA, D. A.**; MAGALHAES, R. R.. Participação em banca de Felipe Evangelista Oliveira. Análise de qualidade aplicada à identificação de solda em amortecedores. 2016. Trabalho de Conclusão de Curso (Graduação em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras.
7. SILVA, F. O.; **PEREIRA, D. A.**; MAGALHAES, R. R.. Participação em banca de Pedro Henrique Zakhia Nardelli. Análise de qualidade aplicada à identificação de solda em amortecedores. 2016. Trabalho de Conclusão de Curso (Graduação em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras.
8. CARVALHO, F. M.; **PEREIRA, D. A.** Participação em banca de Laís Souza Ramos. Análise da viabilidade da implantação de sistema unificado e automatizado para fidelização de clientes. 2015. Trabalho de Conclusão de Curso (Graduação em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras.
9. **PEREIRA, D. A.**; MAGALHAES, R. R.. Participação em banca de Rafael Mazzini de Souza. Detecção de vazamentos em redes de distribuição de água através da análise de componentes principais. 2014. Trabalho de Conclusão de Curso (Graduação em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras.
10. PASQUAL, A. M.; **PEREIRA, D. A.**; BARBOSA, B. H. G.. Participação em banca de Luana Torquete Lara. Os efeitos da direcionalidade sonora nos descritores acústicos de salas. 2014. Trabalho de Conclusão de Curso (Graduação em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras.

Participação em bancas de comissões julgadoras

Concurso público

1. **PEREIRA, D. A.**; BARBOSA, B. H. G.; HUALLPA, B. N.. Professor substituto na UFLA na área de "Controle de sistemas em tempo contínuo e discreto". 2018. Universidade Federal de Lavras.
2. **PEREIRA, D. A.**; FERRAZ, G. A. S.; SANTOS, F. L.; OLIVEIRA, S. L. G.; BATISTA, F. B.. Professor efetivo na UFLA na área de "Mecânica Computacional". 2016. Universidade Federal de Lavras.
3. SANTOS, F. L.; **PEREIRA, D. A.**; MAGALHAES, R. R.; VILLIBOR, G. P.; EDUARDO, A. C.. Professor efetivo na UFLA na área de "Sistemas Mecânicos e Metrologia". 2016. Universidade Federal de Lavras.
4. **PEREIRA, D. A.**; LEITE, D. F.; HUALLPA, B. N.; DONADON, L. V.; ASSUNCAO, T. C. B. N.. Professor efetivo na UFLA na área de "Controle de Sistemas Dinâmicos". 2016. Universidade Federal de Lavras.
5. **PEREIRA, D. A.**; BARBOSA, B. H. G.; LEITE, D. F.. Professor substituto na UFLA na área de "Robótica, Instrumentação e Controle". 2016. Universidade Federal de Lavras.
6. **PEREIRA, D. A.**; LEITE, D. F.; RABELO, G. F.. Professor substituto na UFLA na área de "Robótica, Instrumentação e Controle". 2015.
7. NERI, A. C.; MAGALHAES, R. R.; ROCHA, W. W.; DIAS JUNIOR, M. S.; **PEREIRA, D. A.** Professor efetivo da UFLA na área de "Desenho Técnico Mecânico". 2014. Universidade Federal de Lavras.
8. MAGALHAES, R. R.; BARBOSA, B. H. G.; **PEREIRA, D. A.**; SOUZA, S. M.; PASQUAL, A. M.. Professor efetivo da UFLA na área de "Mecânica e Automação". 2014. Universidade Federal de Lavras.
9. BRAGA JUNIOR, R. A.; FERREIRA, D. D.; CORREIA, L. H. A.; **PEREIRA, D. A.**; ASSUNCAO, T. C. B. N.. Professor efetivo da UFLA na área de "Engenharia Elétrica". 2014. Universidade Federal de Lavras.

Eventos


Participação em eventos, congressos, exposições e feiras

1. 13th European Workshop on Advanced Control and Diagnosis. 2016. (Simpósio).
2. JAMACS'16: Journées Automatique du GDR MACS 2016. 2016. (Simpósio).
3. 21st International Congress of Mechanical Engineering. Fault detection of sensors and actuators in smart structure. 2011. (Congresso).
4. 9th International Conference on Motion and Vibration Control. Fault estimation filter design for flexible structures using linear matrix inequalities. 2008. (Congresso).
5. XII Congresso Interno de Iniciação Científica da Unicamp. Controle H-2 de estruturas flexíveis usando

Orientações

Orientações e supervisões em andamento

Dissertação de mestrado



1.  Bruno Miranda Ribeiro de Oliveira. Técnicas de Inteligência Computacional para estimação de sinais de oscilação de eixo em hidrogeradores. Início: 2020. Dissertação (Mestrado profissional em Engenharia de Sistemas e Automação) - Universidade Federal de Lavras. (Orientador).

Iniciação científica

1. Michelli de Oliveira Bento. Modelagem e Controle do Conversor CC-CC Buck-Boost Aplicado a Sistemas Fotovoltaicos. Início: 2021. Iniciação científica (Graduando em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras, Fundação de Amparo à Pesquisa do Estado de Minas Gerais. (Orientador).
2. Jocílio Melo Piantino. Modelagem em tempo discreto e controle LQR de conversor aplicado a sistemas fotovoltaicos. Início: 2021. Iniciação científica (Graduando em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras. (Orientador).

Orientações e supervisões concluídas

Dissertação de mestrado

1.  Edlaine Vaz de Andrade. Modelagem e Controle de Conversor CC-CC Aplicado a Sistemas Fotovoltaicos com Armazenamento em Baterias. 2022. Dissertação (Mestrado em Engenharia de Sistemas e Automação) - Universidade Federal de Lavras, . Orientador: Daniel Augusto Pereira.
2.  Luan Vieira Mendes. Controle fuzzy tolerante a falhas para múltiplos robôs móveis. 2019. Dissertação (Mestrado em Engenharia de Sistemas e Automação) - Universidade Federal de Lavras, . Orientador: Daniel Augusto Pereira.
3. Diogo Aranha Ribeiro. Análise de vibração em motores elétricos com mouse óptico. 2016. Dissertação (Mestrado em Engenharia de Sistemas e Automação) - Universidade Federal de Lavras, . Coorientador: Daniel Augusto Pereira.
4. Tássio Spuri Barbosa. Detecção de falhas em vigas em balanço através da análise de sinais de vibração e estatísticas de ordem superior. 2015. Dissertação (Mestrado em Engenharia de Sistemas e Automação) - Universidade Federal de Lavras, Coordenação de Aperfeiçoamento de Pessoal de Nível Superior. Coorientador: Daniel Augusto Pereira.

Trabalho de conclusão de curso de graduação

1. Rafaella Bastos Cavaca. Propostas de melhorias para o aumento de capacidade e confiabilidade do sistema de produção em uma indústria química. 2022. Trabalho de Conclusão de Curso. (Graduação em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras. Orientador: Daniel Augusto Pereira.
2. Alysson Alves Fernandes. Controle LQR de um conversor CC-CC em sistema fotovoltaico off-grid. 2021. Trabalho de Conclusão de Curso. (Graduação em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras. Orientador: Daniel Augusto Pereira.
3. Paulo Henrique Carneiro dos Reis. Dimensionamento de solução para automação de uma câmara hermética para maturação de banana. 2021. Trabalho de Conclusão de Curso. (Graduação em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras. Orientador: Daniel Augusto Pereira.
4. Otto Galvão Elisei. Análise comparativa de técnicas de controle para o modelo TRMS (Twin-Rotor MIMO System). 2021. Trabalho de Conclusão de Curso. (Graduação em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras. Orientador: Daniel Augusto Pereira.
5. Douglas Cordeiro. Projeto e desenvolvimento de uma impressora braille de baixo custo. 2019. Trabalho de Conclusão de Curso. (Graduação em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras. Orientador: Daniel Augusto Pereira.
6. Gabriel Lucas Almeida. Projeto e desenvolvimento de uma impressora braille de baixo custo. 2019. Trabalho de Conclusão de Curso. (Graduação em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras. Orientador: Daniel Augusto Pereira.
7. Thompson Fernando Oliveira Mendes. Automação do sistema de geração e distribuição de água de uma indústria farmacêutica. 2019. Trabalho de Conclusão de Curso. (Graduação em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras. Orientador: Daniel Augusto Pereira.
8. Cecília de Jesus Aboboreira. Avaliação de desempenho de controle de caldeiras usando técnicas de auditoria de malhas. 2018. Trabalho de Conclusão de Curso. (Graduação em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras. Orientador: Daniel Augusto Pereira.

9. Tomás de Abreu Fotuozo Gouvêa. Detecção de falhas em sensores de vazão utilizando reconciliação de dados. 2017. Trabalho de Conclusão de Curso. (Graduação em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras. Orientador: Daniel Augusto Pereira.
10. Rafael Mazzini de Souza. Detecção de vazamentos em redes de distribuição de água através da análise de componentes principais. 2014. Trabalho de Conclusão de Curso. (Graduação em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras. Orientador: Daniel Augusto Pereira.

Iniciação científica

1. Michelli de Oliveira Bento. Modelagem e controle de conversor aplicado a sistemas fotovoltaicos. 2021. Iniciação Científica. (Graduando em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras. Orientador: Daniel Augusto Pereira.
2. Rodolpho Barrêto Campos. Geração de energia com material piezoelétrico para alimentação de um GPS. 2016. Iniciação Científica. (Graduando em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras. Orientador: Daniel Augusto Pereira.
3. Douglas Procópio. Detecção de falha do tipo vazamento em sistema de controle de nível. 2014. Iniciação Científica. (Graduando em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras. Orientador: Daniel Augusto Pereira.
4. Rennan Alves Cardoso. Detecção de falha do tipo vazamento em sistema de controle de nível. 2014. Iniciação Científica. (Graduando em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras. Orientador: Daniel Augusto Pereira.
5. Gabriel Naves D'Assunção. Detecção de falha do tipo vazamento em sistema de controle de nível. 2014. Iniciação Científica. (Graduando em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras, Coordenação de Aperfeiçoamento de Pessoal de Nível Superior. Orientador: Daniel Augusto Pereira.
6. José Renato Zacaroni Barbosa. Detecção de falha do tipo vazamento em sistema de controle de nível. 2014. Iniciação Científica. (Graduando em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras, Coordenação de Aperfeiçoamento de Pessoal de Nível Superior. Orientador: Daniel Augusto Pereira.
7. João Paulo de Oliveira Tavares. Controle ativo de impedância em alto-falantes utilizados como absorvedores sonoros ativos. 2013. Iniciação Científica. (Graduando em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras. Orientador: Daniel Augusto Pereira.
8. Douglas Procópio. Construção e modelagem matemática de bancada didática para medição de nível com sensor de pressão diferencial. 2013. Iniciação Científica. (Graduando em Engenharia de Controle e Automação) - Universidade Federal de Lavras, Conselho Nacional de Desenvolvimento Científico e Tecnológico. Orientador: Daniel Augusto Pereira.

Página gerada pelo Sistema Currículo Lattes em 24/08/2022 às 11:04:32

Imprimir currículo